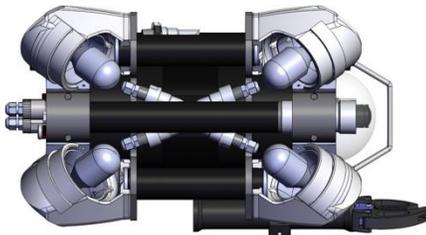
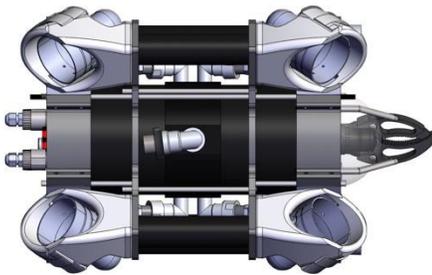




ROV Inspección **INSY-108**



ESPECIFICACIONES TÉCNICAS

DIMENSIONES Y ATRIBUTOS

Profundidad:	150 m
Dimensiones (L x W x H):	320 x 310 x 270 mm
Dimensiones de accesorio gripper	400 mm
Peso ROV:	12 kg
Flotabilidad:	Positiva (+) <i>compensar con lastres</i>
Materiales construcción:	Aluminio anodizado, Acero inoxidable, fibra de carbono, HDPE, <i>Interno:</i> ABS.
Grado libertad:	6 grados (Cabeceo, Vertical, Horizontal, Lateral, Rotación e Inclinación)

THRUSTERS y MOTORES

Modelo thruster:	2216
Configuración:	Los 8 thrusters vectoriales. Se posicionan a 45° en dos ejes vectoriales.
Velocidad:	2-3 knots (dependiendo de los parámetros ambientales de operación)
Modelo Motor:	Brushless DC motor 125W
Control de Velocidad:	ESC
Empuje máximo:	5.25 Kgf @16V / 6.72 Kgf @24V

CAMARA Y LUCES

Modelo:	SONY IMX-477
Resolución:	1080p@60fps con 12.3 MP
Formato Óptico:	1/2.3" (diagonal 0.309 in)
Tamaño de pixeles:	1,55 um x 1,55 um IR
Formato Salida:	FullHD@60fps
Rango Inclinación:	70°
Luces:	2 x 1500 lm

CONEXIÓN ELÉCTRICA Y TETHER

Voltaje Alimentación:	400 VDC
Potencia:	1500 W
Batería Interna:	5000 mAh
Tipo Tether:	2x19 AWG + 4 x 24 AWG Trenzado
Longitud Tether:	150 mts.

SISTEMA DE CONTROL

Tipo:	Conexión vía WiFi y aplicación Android
Pantalla:	Dispositivo Android Tablet/Celular
Controlador:	Joystick Bluetooth